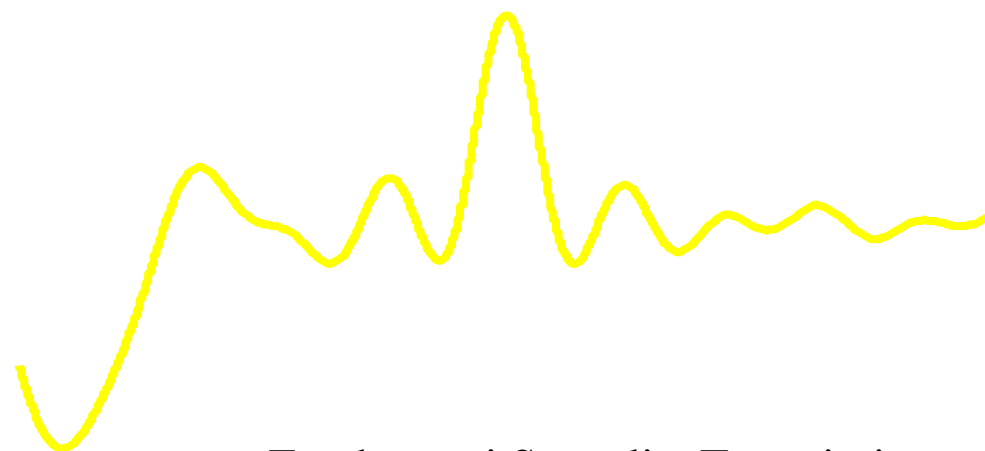
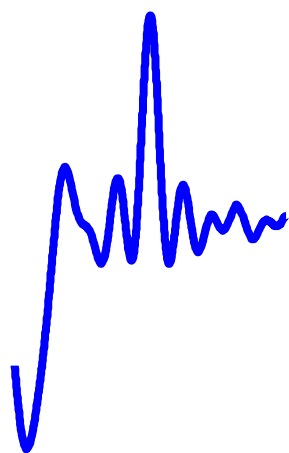
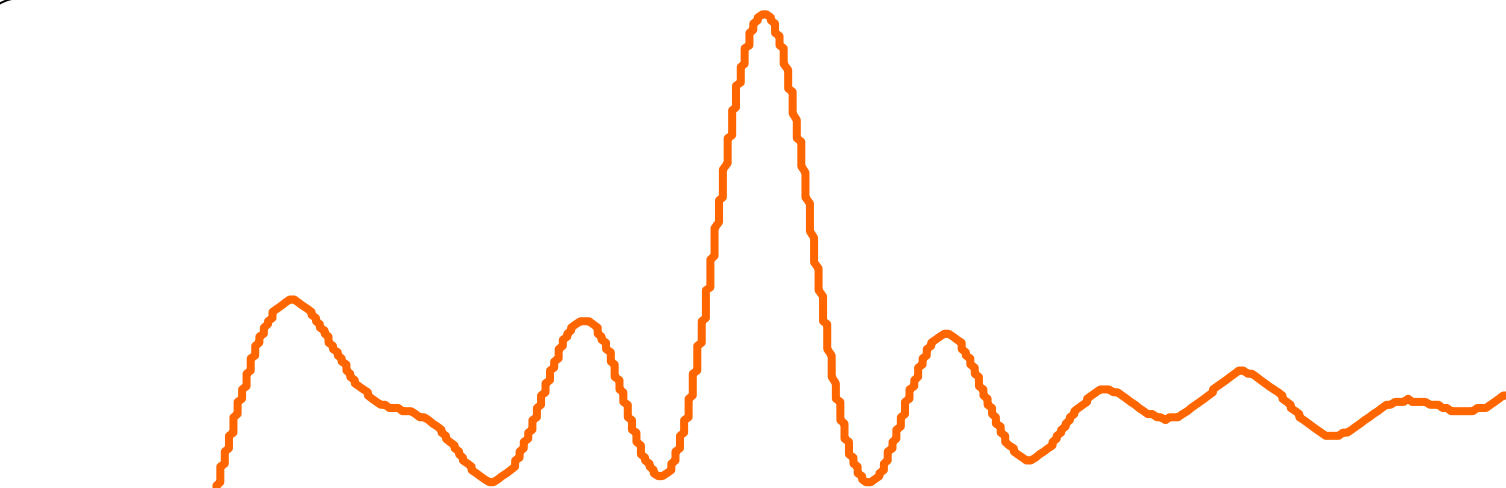
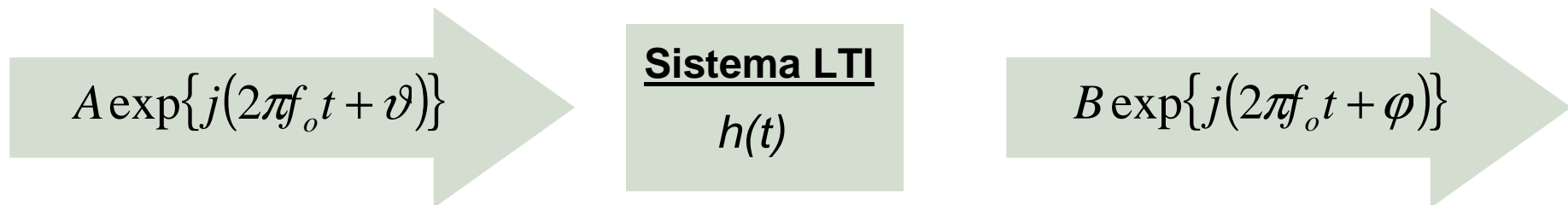


RISPOSTA IN FREQUENZA DEI SISTEMI LTI



Risposta in frequenza dei sistemi LTI

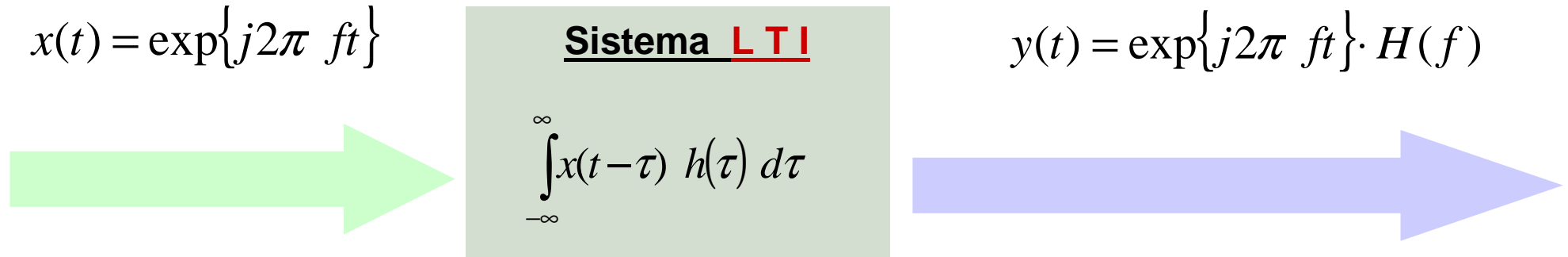
Se il segnale d'ingresso di un sistema **Lineare Tempo-Invariante (LTI)** e' un esponenziale complesso l'uscita sara' ancora un esponenziale complesso con la stessa frequenza, ma con ampiezza e fase modificate.



Risposta in frequenza:

E' la **funzione della frequenza** che descrive come vengono modificate **ampiezza e fase** di un esponenziale complesso quando passa attraverso un **sistema LTI**.

Risposta in frequenza dei sistemi LTI (2)



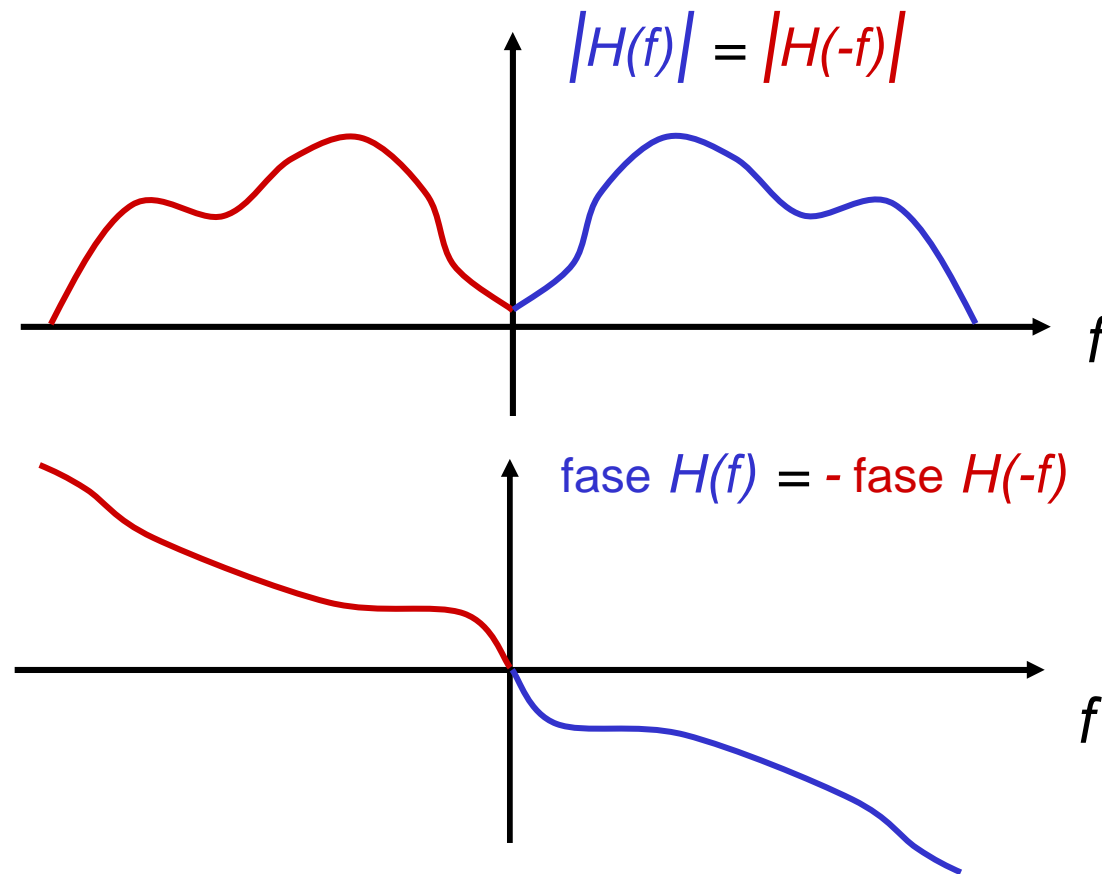
$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \exp\{j2\pi f(t-\tau)\} h(\tau) d\tau = \exp\{j2\pi ft\} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \exp\{-j2\pi f\tau\} d\tau =$$
$$= \exp\{j2\pi ft\} H(f)$$

L'uscita di un sistema LTI alimentato da un ingresso esponenziale complesso e' ancora un esponenziale complesso con la stessa frequenza dell'ingresso.

L'ampiezza e la fase iniziale dell'uscita dipendono dalla risposta in frequenza $H(f)$ del sistema LTI.

Risposta in frequenza di sistemi reali

Se il sistema LTI ha risposta all'impulso $h(t)$ reale, la risposta in frequenza $H(f)$ e' una funzione con simmetria complessa coniugata: $H(f) = H^*(-f)$ (come si verifica facilmente dalla definizione di $H(f)$). Dunque il modulo di $H(f)$ e' pari (simmetrico rispetto all'origine) e la fase di $H(f)$ e' dispari (antisimmetrica rispetto all'origine).



Risposta in frequenza di sistemi reali (2)

$$x(t) = \cos(2\pi f_0 t) = \frac{1}{2} [\exp\{j2\pi f_0 t\} + \exp\{-j2\pi f_0 t\}]$$

$$y(t) = x(t) * h(t) = \frac{1}{2} [\exp\{j2\pi f_0 t\} H(f_0) + \exp\{-j2\pi f_0 t\} H(-f_0)] =$$

$$= \frac{1}{2} [\exp\{j2\pi f_0 t\} H(f_0) + \exp\{-j2\pi f_0 t\} H^*(f_0)] =$$

$$= \frac{1}{2} |H(f_0)| \cdot [\exp\{j(2\pi f_0 t + \varphi)\} + \exp\{-j(2\pi f_0 t + \varphi)\}] =$$

$$= |H(f_0)| \cdot \cos(2\pi f_0 t + \varphi)$$

$$\varphi = \text{fase } H(f_0)$$

Risposta in frequenza e banda passante

La risposta in frequenza $H(f)$ e' una funzione complessa della frequenza che dipende solo dalla risposta all'impulso del sistema $h(t)$.

$$H(f) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) \exp\{-j2\pi ft\} dt$$

La risposta in frequenza $H(f)$ consente d'introdurre il concetto di **banda passante** di un sistema LTI (tipicamente un canale di trasmissione).

Il modulo della risposta in frequenza avra' valori piu' elevati in una banda di frequenze (detta **banda passante**) e relativamente piu' bassi alle altre frequenze.

All'uscita del sistema LTI, gli esponenziali complessi con frequenza compresa nella banda passante del sistema avranno ampiezza molto maggiore di quelli con frequenza esterna a tale banda. Si usa dire che i primi "passano" attraverso il sistema, mentre i secondi no.

Trasformata di Fourier

L'operatore che consente di ottenere la risposta in frequenza $H(f)$ a partire dalla risposta all'impulso del sistema $h(t)$, viene detto trasformata di Fourier.

La trasformata di Fourier puo' essere calcolata per un generico segnale $x(t)$, non solo per la risposta all'impulso di un sistema LTI:

$$X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \exp\{-j2\pi ft\} dt$$

L'operatore che consente di riottenere il segnale $x(t)$ a partire dalla sua trasformata di Fourier $X(f)$ viene detto trasformata inversa di Fourier:

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} X(f) \exp\{j2\pi ft\} df$$

Si noti che la trasformata di Fourier e la sua inversa sono uguali, a parte il segno dell'esponente.

Segnali come somma di esponenziali complessi

La **trasformata Inversa di Fourier**

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} X(f) \exp\{j2\pi ft\} df$$

ha la seguente interpretazione:

un qualsiasi segnale $x(t)$ puo' essere scomposto nella somma (integrale) di esponenziali complessi le cui **ampiezze** (infinitesime) e **fasi iniziali** in funzione della frequenza sono date dalla trasformata di Fourier $X(f)$:

Ampiezza : $|X(f)| df$ Fase iniziale : $\angle X(f)$

Sistemi LTI: legame ingresso-uscita in frequenza

- 1 - Se l'ingresso e' un esponenziale complesso $x(t) = A \exp\{j 2\pi f t\}$,
l'uscita e' $y(t) = H(f) A \exp\{j 2\pi f t\}$
- 2 - Un generico segnale $x(t)$ puo' essere scomposto nella somma (integrale) di esponenziali complessi (di ampiezza infinitesima) del tipo $X(f) \exp\{j 2\pi f t\} df$
- 3 - L'uscita $y(t)$ di un sistema LTI per un generico segnale d'ingresso $x(t)$ e' data dalla somma (integrale) di esponenziali complessi $H(f) X(f) \exp\{j 2\pi f t\} df$
- 4 - L'uscita $y(t)$, come tutti i segnali, puo' essere scomposta nella somma di esponenziali complessi del tipo $Y(f) \exp\{j 2\pi f t\} df$

Quindi:

$$Y(f) = H(f)X(f)$$

Questo risultato corrisponde ad una importante proprieta' della trasformata di Fourier, che verra' ripresa nel seguito: la trasformata della convoluzione ($y(t) = h(t) * x(t)$) e' il prodotto delle trasformate ($Y(f) = H(f)X(f)$).

Esercizi sui sistemi LTI

1. La sinusoide $x(t) = \sin(2t/T)$ è l'ingresso di un sistema LTI con risposta in frequenza:

$$H(f) = \frac{1}{1 + j2\pi fT + (j2\pi fT)^2}$$

Si determini l'uscita. Si calcolino valor medio e potenza di ingresso e di uscita.

2. Un sistema LTI con risposta all'impulso $h(t) = \begin{cases} 1-t/T & 0 \leq t \leq T, \\ 0 & \text{altrove} \end{cases}$

riceve in ingresso un segnale a scalino $x(t) = Au(t)$. Si calcoli l'uscita. Si calcolino energia, potenza e valor medio, di ingresso e uscita.

3. Un sistema LTI con ingresso $A \sin(2\pi f_0 t)$ ha come uscita $2\pi A f_0 \cos(2\pi f_0 t)$ per ogni valore di frequenza f_0 . Qual'è la risposta in frequenza del sistema?

4. Un sistema LTI ha risposta in frequenza $H(f)$ e ingresso $x(t)$ pari a:

$$H(f) = \frac{1}{(1 + j2\pi fT)^6} \quad x(t) = \cos\left(\frac{t}{T}\right)$$

calcolare l'uscita $y(t)$ la sua potenza media, e la potenza media di $x(t)$.