

Cognome e Nome:

matricola:

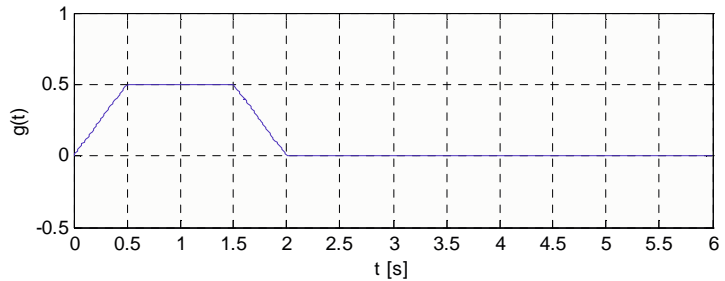
Firma

--	--	--

Laboratorio di Fondamenti di Segnali e Trasmissione

17/09/04

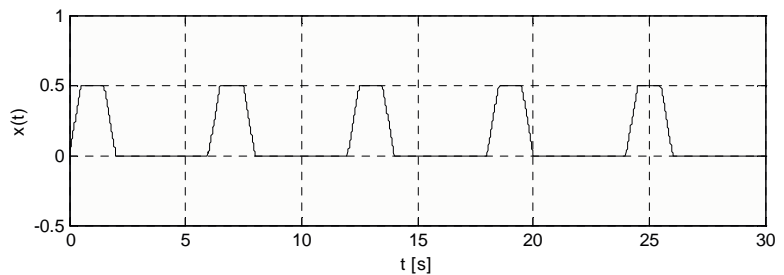
- In MATLAB, sull'intervallo $0 \leq t \leq 5.99$ s e con passo $dt = 10$ ms, generare il segnale $g(t)$ mostrato in Figura.



<code>dt=0.01;</code>
<code>t=0:dt:5.99;</code>
<code>g=1-abs(t-1);</code>
<code>set=find(g<0); g(set)=0; % fin qui ho fatto tri(t-1)</code>
<code>set=find(g>0.5); g(set)=0.5; % ora lo "mozzo"</code>

- Utilizzando le variabili definite al punto precedente, generare la coppia \mathbf{t}, \mathbf{x} che rappresenti in MATLAB con passo 10 ms, il segnale periodico di periodo $T=3$ s, nell'intervallo $0 \leq t \leq 29.99$ s (vedi Figura):

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} g(t-nT)$$



<code>x=[g g g g];</code>
<code>tx=(0:length(x)-1)*dt; oppure tx=0:dt:29.99;</code>

- Si consideri la coppia di Fourier formata da due gaussiane:

$$h(t) = \exp\left(-\frac{t^2}{25}\right) \Leftrightarrow H(f) = 5\sqrt{\pi} \exp(-25\pi^2 f^2)$$

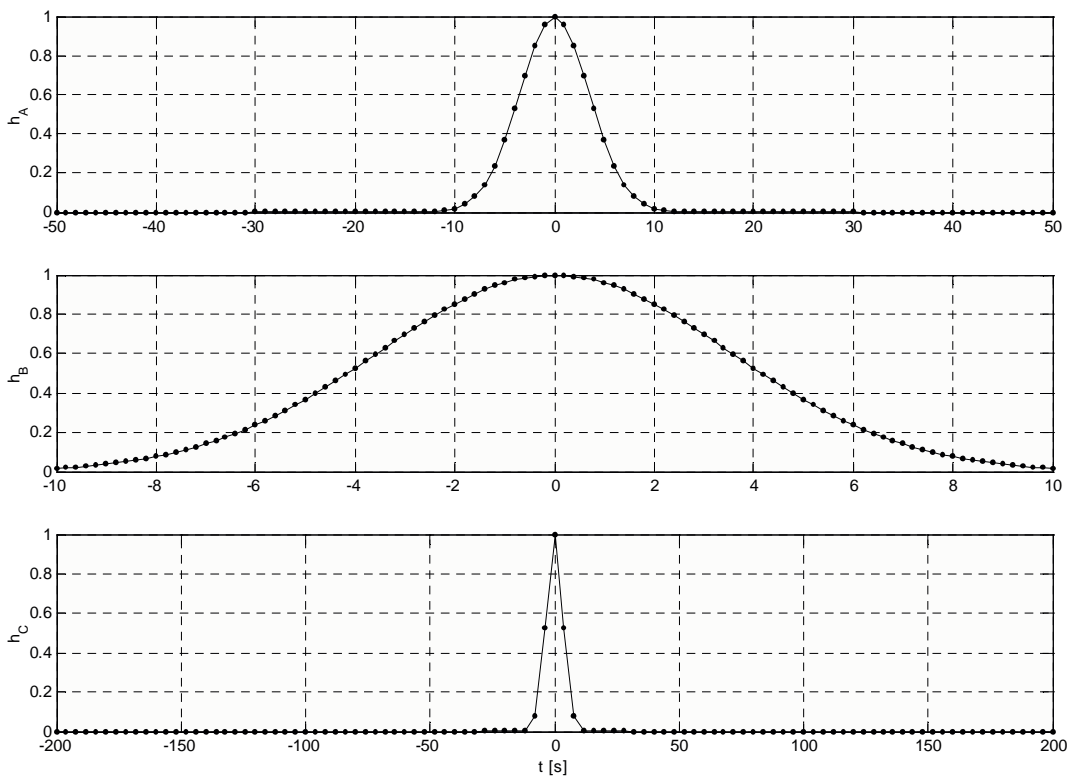
Rappresentare $h(t)$ in MATLAB e calcolare numericamente $H(f)$. Si scelgano il passo di discretizzazione dt e l'intervallo di osservazione nei tempi (simmetrico) $(-T, T)$ in modo opportuno, per una corretta rappresentazione di entrambe le forme d'onda, tramite vettori di un centinaio circa di punti.

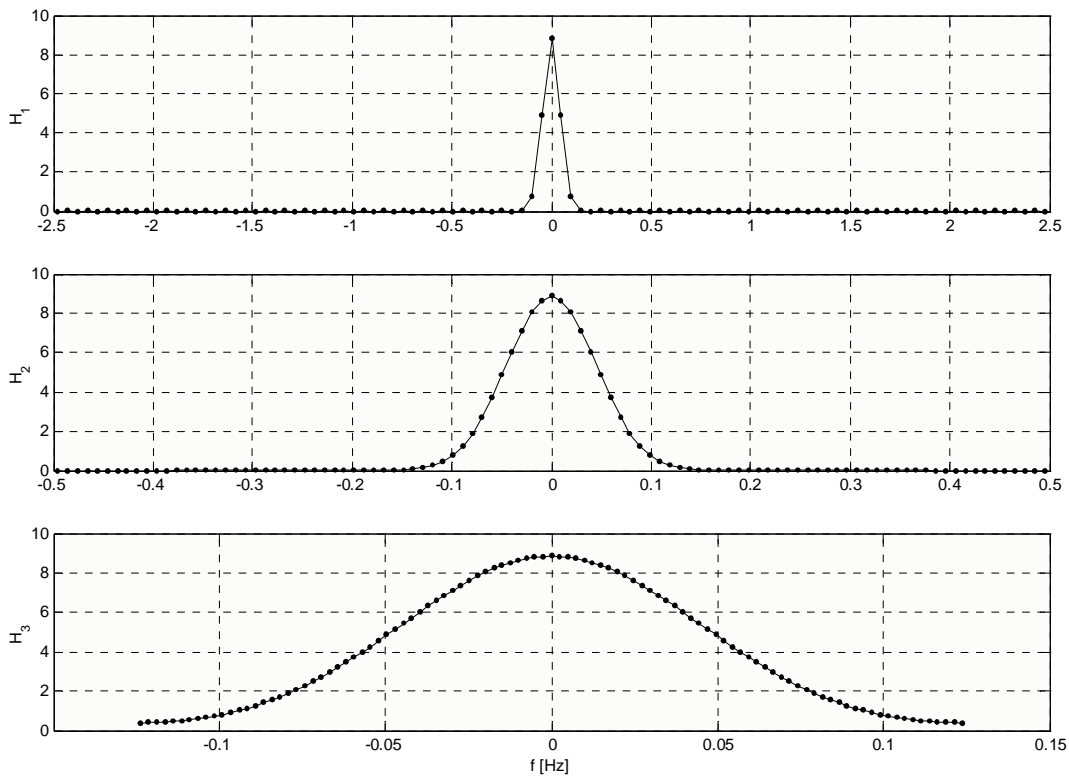
Nota: si tenga presente che $\exp(-10) < 0.0001$ si può considerare nullo rispetto a 1.

In base alla nota, possiamo dire che $H(f)$ si annulla circa per $f=1/5=0.2$ Hz, per cui possiamo assumere $B_h=0.2$ Hz. Per una rappresentazione di \mathbf{H} priva di aliasing occorre quindi $dt < 1/2B_h = 2.5$ s. Analogamente per rappresentare la $h(t)$ su tutta la sua durata “diversa” da zero occorre arrivare almeno fino a $T = \sqrt{250} \cong 16$ s. Inoltre anche con $T=16$ s, si avrebbe un passo di discretizzazione in frequenza $v=1/32=0.03$ Hz, quindi con meno di 15 campioni non nulli nella descrizione di \mathbf{H} . Il vincolo ammette un centinaio di punti per cui possiamo scegliere $dt=1$, $T=50$.

```
dt=1;
t=-50:dt:50;
h=exp(-t.^2/25);
Nh=length(h);
i0=find(t==0);
xshift=[x(i0:Nx) x(1:i0-1)];
Xshift=fft(xshift)*dt;
X=fftshift(Xshift);
v=1/Nx/dt;
f=(-(Nx-1)/2+(0:Nx-1))*v; % N dispari
```

- Individuare le tre coppie (dt, T) utilizzate nei tre esempi h_A , h_B e h_C rappresentati qui a fianco ed associarle alle rispettive H_1 H_2 H_3 corrispondenti.





- Alla luce di quanto fatto, commentare la propria scelta fatta al punto precedente.

L'associazione corretta è:
$h_A : dt=1, T=50 \Leftrightarrow H_2$
$h_B : dt=0.2, T=10 \Leftrightarrow H_1$
$h_C : dt=4, T=200 \Leftrightarrow H_3$
Delle tre, la coppia ($h_A \Leftrightarrow H_2$) che coincide con la nostra scelta, è la più azzeccata: i segnali sono descritti abbastanza bene, senza punti angolosi, non c'è aliasing in H_2 e anche h_A è rappresentata in tutta la sua durata.
Al contrario, $dt=4$ s è troppo grande (e infatti H_3 soffre di aliasing), mentre $T=10$ dà $v=0.05$ Hz che è troppo grande (H_1 è una pessima rappresentazione di una gaussiana).